

Blade® 200 SR Regolazione X Guadagno

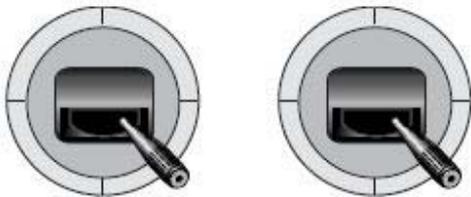
Le impostazioni predefinite SR X 200 sono appropriate per la maggior parte degli utenti. Si consiglia di volare con i parametri di guadagno di default prima, soprattutto per i nuovi piloti.

Altri piloti esperti potrebbero voler regolare i parametri di guadagno.

I piloti che volano a quote più elevate (al di sopra di 4000 piedi o 1200 metri slm) probabilmente vorranno aumentare la potenza del motore per migliorare le prestazioni.

Accesso alla modalità di regolazione del guadagno

1. Abbassare la leva del gas nella posizione più bassa. Se il trasmettitore utilizza finiture meccaniche (come il trasmettitore RTF incluso), impostare il trim nella posizione più alta. Impostare tutti gli altri pezzi speciali in posizione centrale.
2. Accendere il trasmettitore.
3. Installare la batteria di volo sul telaio dell'elicottero. Fissare la batteria di volo con il cinturino in velcro.
4. Collegare il connettore della batteria all'ESC.
5. Posizionare l'elicottero su una superficie piana e lasciarlo fermo fino a quando il motore emette due segnali acustici e il LED blu dell' ESC si accende in modo stabile, che indica l'inizializzazione è completa.
6. Spostare e mantenere la levetta sinistra verso l'angolo in basso a destra e la levetta destra verso l'angolo in basso a destra. Vedere illustrazione.



7. Premere e tenere premuto il pulsante bind / panico fino a quando avviene il movimento oscillante del servo.
8. Rilasciare gli sticks e passare bind / panico.
9. Il modello è ora in modalità di regolazione del guadagno.

Regolazione del guadagno

I parametri di regolazione del guadagno vengono regolati ai valori desiderati e sicuri per funzione, in modo che non possano accidentalmente rendere il vostro modello non controllabile.

Inoltre, tutte le modifiche apportate sono facilmente reversibili ripristinando le impostazioni predefinite.

Ad esempio, 0% di guadagno ciclico non spegne i giroscopi; diminuisce semplicemente il guadagno.

100% è il guadagno di default per ogni parametro.

Il parametro di gain selezionato è indicato dall' allineamento del piatto oscillante sull'asse del rollio (asse longitudinale orizzontale):

Gain Parametro 1 = 100% Sinistra

Gain Parametro 2 = 50% Sinistra

Gain Parametro 3 = 50% Destra

Gain Parametro 4 = 100% Destra

Utilizzare lo stick ALL per selezionare il parametro di guadagno che si desidera modificare.

Portare lo stick verso destra per selezionare il parametro gain successivo.

Portare lo stick verso sinistra per selezionare il parametro di gain precedente.

Una volta selezionato il parametro di gain, il valore del guadagno è indicato dall' allineamento dello swashplate sull'asse del beccheggio (asse trasversale orizzontale):

0% Guadagno = completa inclinazione verso poppa

50% Guadagno = 50% verso poppa

100% Guadagno = Swashplate livellato

150% Guadagno = 50% in avanti

200% Guadagno = 100% in avanti

Usare lo stick ELE per regolare il valore del guadagno.

Spostare lo stick verso l' alto per aumentare il valore di guadagno.

Portare lo stick verso il basso per diminuire il valore del guadagno.

Se si desidera ripristinare il valore di guadagno corrente al valore di default di 100%, tenere lo stick RUDDER completamente a sinistra o a destra per 1 secondo.

Lo swashplate si livellerà sull'asse del beccheggio indicando il 100%.

Parametro gain 1 = Regolazione del guadagno del ciclico

Default = 100%

Gain superiori possono dare una maggiore stabilità e una risposta più rapida alle variazioni di input. Impostazione del guadagno troppo alto possono provocare contrazioni casuali in volo, a seconda del livello di vibrazione del modello.

Guadagno più basso si traduce in una diminuzione della stabilità e una risposta leggermente più lenta agli inputs.

Una impostazione del guadagno troppo bassa può causare un modello meno stabile, soprattutto in condizioni di vento.

Se ci si trova ad una quota più elevata o in un clima più caldo, un gain più alto può essere utile. L'opposto è vero per altitudine inferiore o climi più freddi.

Parametro gain 2 = Regolazione del gain del rotore di coda.

Default = 100%

Guadagno più alto porta più potere di tenuta della coda.

Se il vostro modello ha un alto livello di vibrazioni, è possibile notare qualche lieve contrazione con impostazioni di guadagno più elevati. Guadagno inferiore può causare deriva alla coda e una percezione di modello meno reattivo.

Se ci si trova ad una quota più elevata o in un clima più caldo, un gain più alto può essere utile. L'opposto è vero per altitudine inferiore o climi più freddi.

Gain Parametro 3 = regolazione della filtrazione delle vibrazioni

Default = 100%

Questa regolazione è molto utile per i piloti che volano in luoghi ad alta quota.

Gain superiori portano ad una diminuzione del filtraggio delle vibrazioni.

Utilizzare un guadagno più alto se si percepisce il modello scollegato e instabile.

Guadagno più basso porta un maggiore filtraggio delle vibrazioni.

Utilizzare guadagno inferiore se si verificano strappi (convulsioni) casuali.

Se si verificano problemi con contrazioni casuali o scarsa performance, regolare il filtraggio.

Nella maggior parte dei casi il valore predefinito è corretto, e dover regolare il filtraggio indica che il modello ha una parte danneggiata, piegata o squilibrata.

Controllare il modello e fare le riparazioni necessarie.

Gain Parametro 4 = regolazione della potenza del motore

Default = 100%

Valori più alti producono un rateo di salita più veloce, ma può comportare deriva alla coda durante accelerazioni.

Dopo la regolazione della potenza del motore, può essere necessario la regolazione del gain del rotore di coda.

Uscita dalla modalità di regolazione del guadagno

1. Per salvare le regolazioni, abbassare la leva del gas nella posizione più bassa e rilasciare gli sticks.
2. Premere e tenere premuto il pulsante bind / panico fino a quando il servo ha un movimento oscillante.
3. Rilasciare l'interruttore bind / panico per salvare le regolazioni del guadagno.
4. Il modello è pronto a volare.